

Correction Contrôle Continu 2025



Aucun document (excepté **une** feuille A4 recto/verso), ni outil électronique n'est autorisé. Vous devez soigner votre écriture (la copie ne doit pas être un brouillon) et expliquer clairement votre raisonnement. L'absence de raisonnement ou des étapes de calcul conduit à l'absence de point. En outre, **la propreté de la copie**, l'orthographe et la grammaire sont prises en compte ainsi que le fait que vous ne rendez pas votre copie quand cela vous est demandé.

Certains ont perdu 1 point pour avoir rendu une copie avec de nombreuses ratures.

Exercice 1 - 4 pts, 20 min - Soit l'expression suivante : $(x + y) / (x - y)$.

1. donnez une traduction simple en assembleur x86 32 bits de cette expression en utilisant la FPU et en considérant que x et y sont des floats stockés en mémoire :



En passant en notation polonaise inverse : $xy + xy - /$.

```

1 fld dword [x] ; x
2 fld dword [y] ; y x
3 faddp st1, st0 ; x+y
4 fld dword [x] ; x x+y
5 fld dword [y] ; y x x+y
6 fsubp st1, st0 ; x-y x+y
7 fdivp st1, st0 ; (x+y)/(x-y)

```

2. donnez une traduction simple en assembleur x86 32 bits utilisant la partie basse des registres SSE



On utilise les instructions comme `movss`, `addss`, `subss`. Attention `movss` ne permet que de lire ou écrire vers la mémoire.

```

1 movss xmm1, [x] ; xmm1 = x
2 movss xmm2, [y] ; xmm2 = y
3 movss xmm0, xmm1 ; xmm0 = x
4 addss xmm0, xmm2 ; xmm0 = x+y
5 subss xmm1, xmm2 ; xmm1 = x-y
6 divss xmm0, xmm1 ; xmm0 = (x+y)/(x-y)

```

3. optimisez le calcul en ne chargeant qu'une seule fois x et y dans la FPU, on rappelle que `fld st2`, par exemple, permet de dupliquer la valeur dans **st2** en la rechargeant dans **st0** et que l'on peut écrire, par exemple, `fadd st4, st0` qui additionne le contenu de **st0** à **st4**. Ou encore `fadd st0, st4` qui additionne le contenu de **st4** à **st0**. Donnez un tableau qui montre ce que contient chaque registre de la FPU après exécution de chaque instruction.



On utilise les instructions comme `fadd sti, st0` ou `fadd st0, sti`, où i varie entre 0 et 7. Attention, on ne peut pas faire `fadd st2, st1`, cela n'est pas autorisé.

Première solution donnée par gcc :

```

1 | fld dword [x]    ; x
2 | fld dword [y]    ; y  x
3 | fld st1         ; x  y  x
4 | fadd st0, st1   ; x+y y  x
5 | fxch st2       ; x  y  x+y : echanger st0 et st2
6 | fsubrp st1, st0 ; -(y-x) x+y => x-y x+y
7 | fdivp st1, st0  ; (x+y)/(x-y)

```

Deuxième solution :

```

1 | fld dword [y]    ; y
2 | fld dword [x]    ; x  y
3 | fld st1         ; y  x  y
4 | fld st1         ; x  y  x  y
5 | faddp st3, st0   ; y  x  x+y
6 | fsubp st1, st0   ; x-y x+y
7 | fdivp st1, st0   ; (x+y)/(x-y)

```

Exercice 2 - 2 pts, 20 min - Soit le code C suivant où x est l'abscisse d'une balle (représentée par un caractère) qui rebondit sur un écran texte de 40 caractères (indices 0 à 39). La variable dx est la direction dans laquelle se déplace la balle ; dx vaut donc 1 ou -1. La fonction `new_dx` donne donc la nouvelle valeur de dx en fonction du rebond sur le bord gauche ou droit de l'écran.

```

1 | int new_dx(int x, int dx) {
2 |     return (x == 0) - (x == 39) + ((x > 0) and (x < 39))*dx;
3 | }

```

Donnez une traduction **optimisée** en assembleur x86 32 bits de la fonction en indiquant au préalable quelles associations variables / registres vous utilisez.



Il s'agit d'une exclusion mutuelle :

- soit $x = 0$ et on retourne 1, on rebondit vers la droite

- soit $x = 39$ et on retourne -1 , on rebondit vers la gauche
- soit x est compris entre 1 et 38 et on retourne dx

La fonction peut donc être réinterprétée si on commence :

- soit avec $x > 0$ et $dx = 1$
- soit avec $x < 39$ et $dx = -1$

```

1 | int new_dx(int x, int dx) {
2 |     if (x == 0) return 1;
3 |     if (x == 39) return -1
4 |     return dx;
5 | }

```

Pour optimiser la fonction on peut utiliser `cmov` :

```

1 | ; ecx = x
2 | ; eax = dx, initialement, puis resultat
3 | ; edx = valeur a remplacer si condition remplie
4 | push ebp
5 | mov  ebp, esp
6 | mov  ecx, [ebp+8] ; x
7 | mov  eax, [ebp+12]; dx, dernier cas
8 | mov  edx, 1
9 | test ecx, ecx      ; si x == 0
10 | cmovz eax, edx     ; alors resultat = 1, aller a droite
11 | mov  edx, -1
12 | cmp  ecx, 39      ; si x == 39
13 | cmovle eax, edx    ; alors resultat =-1, aller a gauche
14 | mov  esp, ebp
15 | pop  ebp
16 | ret

```

Autre version donnée par gcc :

```

1 | push ebp
2 | mov  ebp, esp
3 | mov  edx, [ebp+8]
4 | xor  eax, eax
5 | test edx, edx
6 | sete al
7 | xor  ecx, ecx
8 | cmp  edx, 39
9 | sete cl
10 | sub  edx, 1
11 | sub  eax, ecx
12 | cmp  edx, 37
13 | mov  edx, 0
14 | cmovbe edx, [ebp + 12]
15 | add  eax, edx
16 | mov  esp, ebp
17 | pop  ebp
18 | ret

```

Exercice 3 - 8 pts, 50 min - Codage assembleur

```

1 float func(float *x, float *y, float *z, int size) {
2     float prod = 1, sum = 0;
3
4     for (int i = 0; i < size; ++i) {
5         z[i] = x[i] * y[i];
6         prod *= z[i];
7         sum += x[i] + y[i];
8     }
9
10    prod = prod / sum;
11    printf("%f\n", prod);
12
13    return sqrt(prod);
14 }

```

code/cc_mar_exo1.cpp



Note : on considère que les vecteurs *x*, *y* et *z* sont alignés sur des adresses multiples de 16. Le paramètre *size* **n'est pas** multiple de 4

1. donnez le code assembleur x86 32 bits de la fonction *func* en utilisant la FPU. On indiquera au préalable l'association variables / registres.



Traduction classique en assembleur 32 bits

La difficulté réside dans le fait qu'on a deux valeurs à calculer *sum* et *prod* que l'on peut stocker dans **st0** et **st1**, ou alors, si on ne voit pas comment faire, on les stocke dans la pile en [ebp-4] et [ebp-8]

```

1  ; esi = x, edi =y, ebx = z, edx=size, ecx=i
2  ; sum en [ebp-4] et prod en [ebp-8]
3
4  push    ebp
5  mov     ebp,esp
6  sub     ebp,8      ; reserve sum et prod
7  push    esi
8  push    edi
9  push    ebx
10 mov     esi, [ebp+8]
11 mov     edi, [ebp+12]
12 mov     ebx, [ebp+16]
13 mov     edx, [ebp+20]
14 fldz
15 fstp   dword [ebp-4] ; sum = 0
16 fld1
17 fstp   dword [ebp-8] ; prod = 1
18 xor    ecx, ecx
19 .for:
20     cmp    ecx, edx
21     jge    .endfor
22     fld    dword [ebp-8]      ; prod
23     fld    dword [esi + ecx*4] ; x prod
24     fmul   dword [edi + ecx*4] ; x*y prod
25     fst    dword [ebx + ecx*4] ; z[i] <- x*y

```

```

26     fmulp    st1, st0           ; prod*(x*y)
27     fstp    dword [ebp-8]      ; prod <- prod*(x*y)
28     fld     dword [ebp-4]      ; sum
29     fld     dword [esi + ecx*4] ; x sum
30     fadd    dword [edi + ecx*4] ; x+y sum
31     faddp   st1, st0           ; sum+x+y
32     fstp    dword [ebp-4]      ; sum <- sum+(x+y)
33     inc     ecx
34     jmp     .for
35 .endfor:
36     fld     dword [ebp-8]
37     fdiv    dword [ebp-4]
38     ; printf
39     sub     esp, 8
40     fst     qword [esp]
41     push   dword msg ; msg: db "%f", 10, 0
42     call   printf
43     add     esp, 12
44     fsqrt
45     pop     ebx
46     pop     edi
47     pop     esi
48     mov     esp, ebp
49     pop     ebp
50     ret

```

2. donnez le code C/C++ avec un dépliage par 4 (lignes 2 à 10)



Dépliage classique, attention dépliAge et non dépliAge comme je peux le lire

```

1  | int i; // sortir le 'i' de la boucle for
2  | for (i = 0; i < (size & ~3); i += 4) {
3  |     z[i] = x[i]*y[i]; ... z[i+3] = x[i+3] * y[i+3];
4  |     prod *= z[i]; ... prod *= z[i+3];
5  |     sum += x[i] + y[i]; ... ; sum += x[i+3] + y[i+3]
6  | }
7  | while (i < size) {
8  |     z[i] = x[i]*y[i];
9  |     prod *= z[i];
10 |     sum += x[i] + y[i];
11 |     ++i;
12 | }

```

3. donnez une version assembleur vectorisée (SSE) de la fonction en utilisant les instructions mulps, addps, subps, divps, haddps, movss et shufps ou pshufd. On stockera *prod* et *sum* respectivement dans **xmm0** et **xmm1**, $x[i : i + 3]$, $y[i : i + 3]$ dans **xmm2**, **xmm3**. On utilisera **edx** pour stocker *size* ou un multiple de *size*.



Traduction classique

Traduction classique avec difficulté pour le produit en fin de vectorisation. On ne peut pas faire du haddps pour le produit, ni de hmulps, instruction qui n'existe pas

```
1 | ; sum en [ebp-4] et prod en [ebp-8]
2 | push  ebp
3 | mov   ebp,esp
4 | sub   esp, 8      ; reserve sum et prod
5 | push  esi
6 | push  edi
7 | push  ebx
8 | mov   esi, [ebp+8]
9 | mov   edi, [ebp+12]
10 | mov   ebx, [ebp+16]
11 | mov   edx, [ebp+20]
12 | ; prod = [1,1,1,1]
13 | fldl  dword [ebp-8]
14 | fstp  dword [ebp-8]
15 | movss xmm0, [ebp-8]
16 | pshufd xmm0, xmm0, 0 ; ou shufps xmm0=[1,1,1,1]
17 |
18 | ; sum = [0,0,0,0]
19 | xorps xmm1, xmm1
20 | and   edx, ~3
21 | ; ===== depliage par 4 =====
22 | xor   ecx, ecx
23 | .for:
24 |     cmp   ecx, edx
25 |     jge   .endfor
26 |     movaps xmm2, [esi + ecx*4] ; ou movdqa
27 |     movaps xmm3, [edi + ecx*4] ; ou movdqa
28 |     movaps xmm4, xmm2
29 |     addps  xmm2, xmm3 ; x+y
30 |     mulps  xmm4, xmm3 ; x*y
31 |     movaps [ebx + ecx*4], xmm3
32 |     mulps  xmm0, xmm4
33 |     addps  xmm1, xmm2
34 |     add   ecx, 4
35 |     jmp   .for
36 | .endfor:
37 | ; ===== derniere iterations =====
38 | haddps  xmm1, xmm1
39 | haddps  xmm1, xmm1
40 | movss   [ebp-4], xmm1; sum
41 | ; il n'existe pas de hmulps
42 | sub     esp, 16
43 | movdqu  [esp], xmm0 ; prod[,,,]
44 | fld     dword [esp]
45 | fmul   dword [esp+4]
46 | fmul   dword [esp+8]
47 | fmul   dword [esp+12]
48 | fstp   dword [ebp-8]
49 | add    esp, 16
50 |
51 | mov     edx, [ebp+20]
52 | ; code precedent de la question 1
53 |
54 | pop    ebx
55 | pop    edi
56 | pop    esi
```

```
57 || mov    esp, ebp
58 || pop    ebp
59 || ret
```

Remarque : pour positionner prod=[1, 1, 1, 1], étant donné que $1.0 = 3F_80_00_00_{16}$, on aurait pu écrire :

```
1 || pcmpeqd xmm1, xmm1; 1111_1111.1111_1111.1111_1111.1111_1111 = FF.FF.FF.FF
2 || psrld   xmm1, 25 ; 0000_0000.0000_0000.0000_0000.0111_1111 = 00.00.00.7F
3 || pslld   xmm1, 23 ; 0011_1111.1000_0000.0000_0000.0000_0000 = 3F.80.00.00
```

Exercice 4 - 6 pts, 30 min - Répondre aux questions de cours en expliquant et détaillant votre réponse :

1. rappelez quelles sont les 5 étapes de traitement d'une instruction assembleur
2. qu'est-ce que la prédiction de branchement et à quoi sert-elle ?
3. à quoi sert un registre de segment ?
4. à quoi sert la mémoire cache et comment fonctionne t-elle ?
5. qu'est-ce qu'un nombre auto-descriptif ? Donnez un exemple de nombre auto-descriptif.
6. quelles sont les commandes à utiliser pour produire l'exécutable a.exe à partir de a.asm ?



cf. Cours et TP