

# Le Prise de décision

Igor Stéphan

UFR Sciences Angers

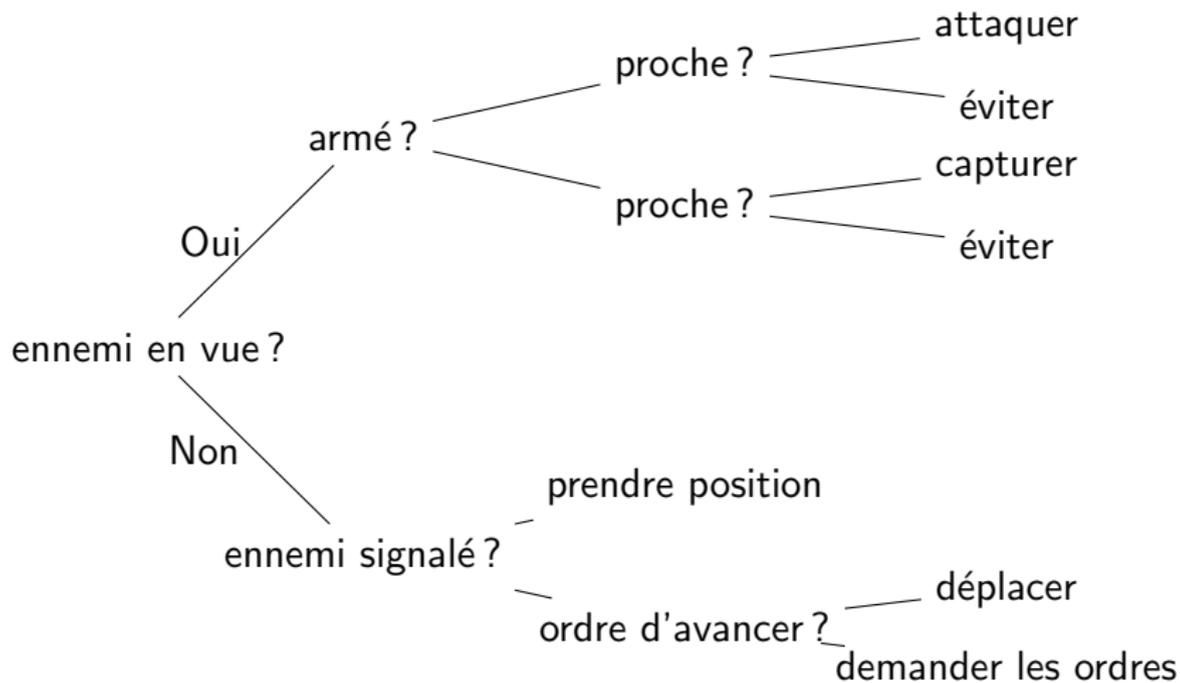
2016-2017

# Prise de décision

- 1 Arbres de décision
- 2 Machines à états
- 3 Arbres de comportement
- 4 Logique propositionnelle classique
- 5 Logique floue

## Arbres de décision

- Arbre binaire
- Nœud interne : Question sur l'univers (perception)
- Feuille : Décision (action)
- Arc : Réponse à une question (observation/événement)
- Efficacité optimale
  - Arbre équilibré
  - Arbre favorisant les décisions les plus fréquentes
  - Arbre favorisant les observations les moins coûteuses
- Partage des sous arbres : graphe orienté acyclique (ou DAG)

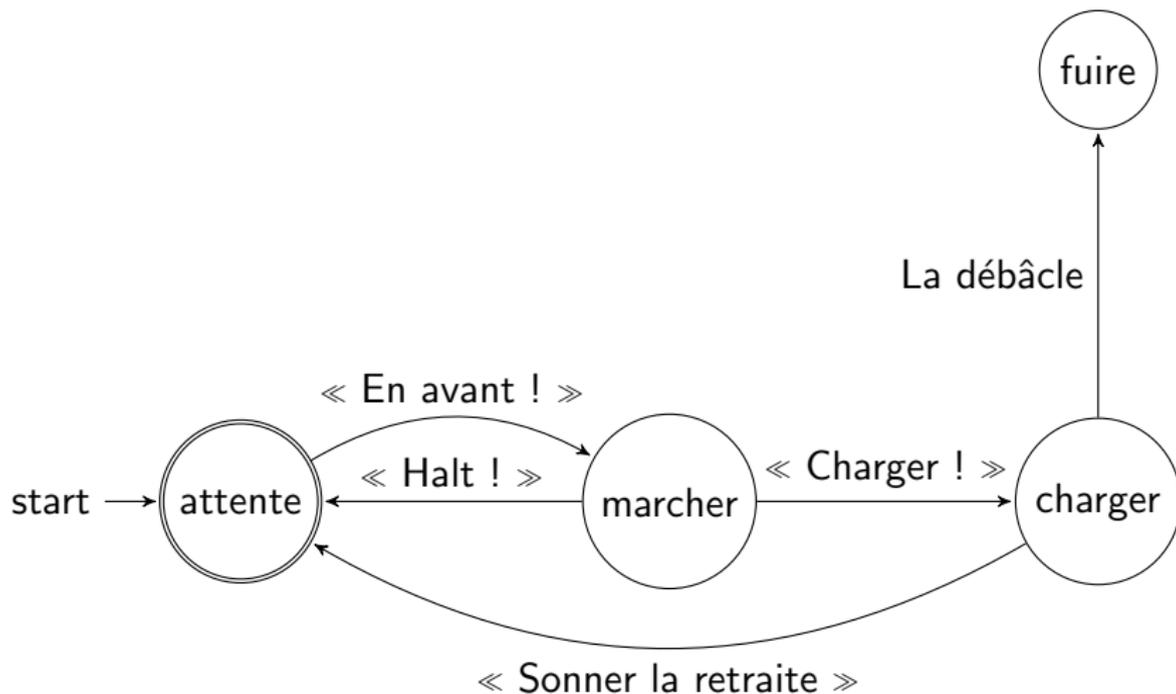


# Prise de décision

- 1 Arbres de décision
- 2 Machines à états**
- 3 Arbres de comportement
- 4 Logique propositionnelle classique
- 5 Logique floue

# Machines à états

- Automate fini (non-)déterministe
  - État : action/comportement
  - Transition : condition
- Automates hiérarchiques
  - États complexes eux-mêmes machines à états
  - Gestion des exceptions



# Prise de décision

- 1 Arbres de décision
- 2 Machines à états
- 3 Arbres de comportement**
- 4 Logique propositionnelle classique
- 5 Logique floue

# Arbres de comportement

- Arbres de tâches
- Amélioration des arbres de décision et des machines à états
- Tâches élémentaires :

**Condition** : réussit si le test d'une propriété réussit

**Action** : réussit si la modification de l'état réussit

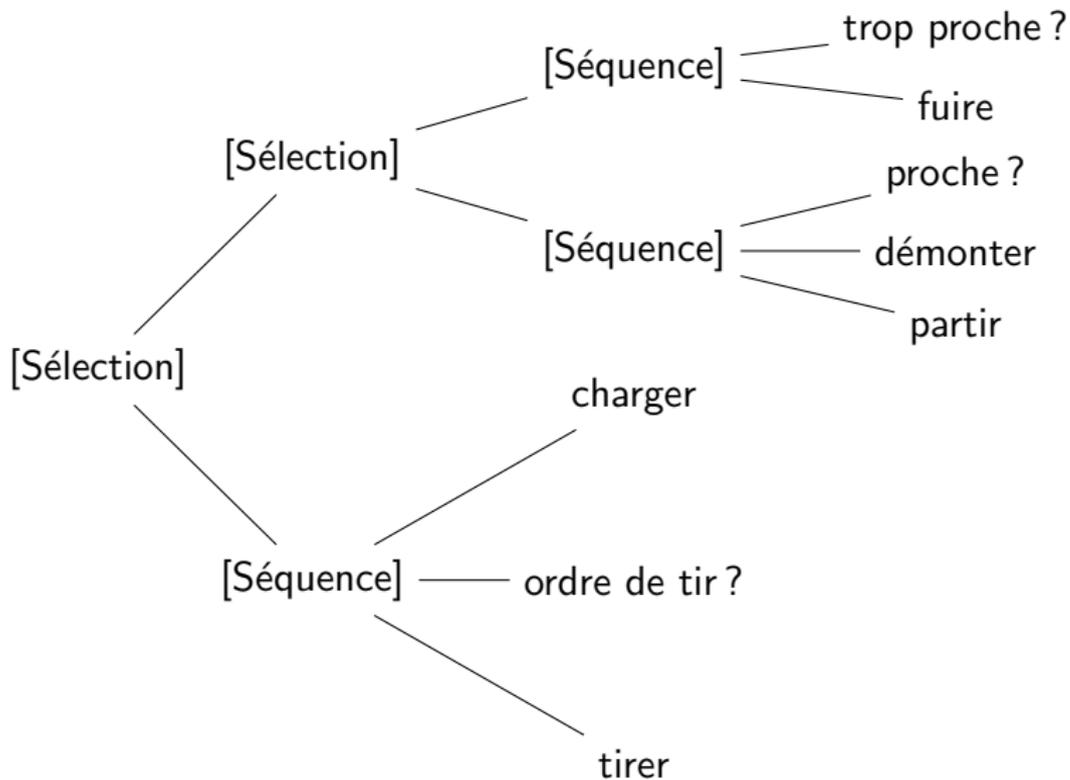
- Tâches composites :

**Sélection** : réussit si une tâche parmi  $n$  réussit

- Si une tâche réussit, toutes les autres tâches de la sélection sont abandonnées et la tâche [Sélection] réussit
- Si aucune tâche de la tâche [Sélection] ne réussit, la tâche [Sélection] échoue

**Séquence** : réussit si toutes sur  $n$  réussissent dans l'ordre

- Si une tâche de la tâche [Séquence] échoue, le reste de la séquence est ignorée et la tâche [Séquence] échoue



# Prise de décision

- 1 Arbres de décision
- 2 Machines à états
- 3 Arbres de comportement
- 4 Logique propositionnelle classique**
- 5 Logique floue

# La logique propositionnelle

- Langage simple de représentation des connaissances
- Manipulation déclarative de la connaissance
- Mise au jour d'une connaissance qui est déjà présente mais cachée
- Mécanisme monotone : ce qui est inféré ne pourra être remis en cause
- Peu compatible avec le raisonnement de sens commun, la gestion de l'imparfait, de l'incertain

## La morphologie de la logique propositionnelle

- L'ensemble des symboles propositionnels est noté  $\mathcal{SP}$ .
- Les connecteurs logiques
  - $\wedge$  (et, conjonction, d'arité 2),
  - $\vee$  (ou, disjonction, d'arité 2),
  - $\neg$  (négation d'arité 1),
  - $\rightarrow$  (implication d'arité 2)
  - $\leftrightarrow$  (équivalence d'arité 2).
- Les constantes logiques
  - $\perp$  (bottom), ce qui est toujours faux.
  - $\top$  (top), ce qui est toujours vrai.
- **PROP**, l'ensemble des formules.

## La sémantique de la logique propositionnelle (1)

- L'ensemble des valeurs de vérité est **BOOL** = {**vrai**, **faux**}
- La sémantique de la logique propositionnelle associe à une formule une valeur de vérité
- Une valuation  $v$  est une fonction qui assigne à chaque symbole propositionnel une valeur de vérité.
- Une interprétation booléenne selon une valuation  $v$  est une fonction notée  $v^*$  : **PROP**  $\rightarrow$  **BOOL** :

$$\begin{aligned}
 v^*(\perp) &= i_{\perp} \\
 v^*(\top) &= i_{\top} \\
 v^*(p) &= v(p) && \text{pour tout } p \in \mathcal{SP} \\
 v^*(\neg A) &= i_{\neg}(v^*(A)) && \text{pour tout } A \in \mathbf{PROP} \\
 v^*((A \circ B)) &= i_{\circ}(v^*(A), v^*(B)) && \text{pour tout } A, B \in \mathbf{PROP} \\
 &&& \text{et } \circ \in \{\wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow\}
 \end{aligned}$$

## La sémantique de la logique propositionnelle (2)

- A chaque connecteur logique est associée une fonction à valeur dans **BOOL** qui en définit sa sémantique.

- $i_{\perp} : \rightarrow \mathbf{BOOL}$

$i_{\perp} = \mathbf{faux}$

- $i_{\top} : \rightarrow \mathbf{BOOL}$

$i_{\top} = \mathbf{vrai}$

- $i_{\neg} : \mathbf{BOOL} \rightarrow \mathbf{BOOL}$

$x$	$i_{\neg}(x)$
<b>vrai</b>	<b>faux</b>
<b>faux</b>	<b>vrai</b>

- $i_{\wedge}, i_{\vee}, i_{\rightarrow}, i_{\leftrightarrow} : \mathbf{BOOL} \times \mathbf{BOOL} \rightarrow \mathbf{BOOL}$

$x$	$y$	$i_{\wedge}(x, y)$	$i_{\vee}(x, y)$	$i_{\rightarrow}(x, y)$	$i_{\leftrightarrow}(x, y)$
<b>vrai</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>
<b>vrai</b>	<b>faux</b>	<b>faux</b>	<b>vrai</b>	<b>faux</b>	<b>faux</b>
<b>faux</b>	<b>vrai</b>	<b>faux</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>	<b>faux</b>
<b>faux</b>	<b>faux</b>	<b>faux</b>	<b>faux</b>	<b>vrai</b>	<b>vrai</b>

## La sémantique de la logique propositionnelle (3)

- Une valuation  $v$  satisfait une proposition  $F$  (noté  $v \models F$ ) si  $v^*(F) = \mathbf{vrai}$   
(cette valuation est alors un modèle de  $F$ )
- Une valuation est un modèle pour un ensemble de formules si elle est un modèle pour chacune des formules.
- Une valuation  $v$  falsifie une formule  $F$  (noté  $v \not\models F$ ) si  $v^*(F) = \mathbf{faux}$
- Une formule  $F$  est une tautologie (noté  $\models F$ ) si toute valuation en est un modèle
- Une formule est insatisfiable si aucune valuation n'en est un modèle.

## Conséquence sémantique

- Une formule  $F$  est conséquence sémantique d'un ensemble  $\Sigma$  de formules (noté  $\Sigma \models F$ ) si pour toute valuation, si elle est un modèle de  $\Sigma$  alors elle est un modèle de  $F$ .
- Pour  $\Sigma$  un ensemble de formules et  $\alpha$  une formule.  
 $\Sigma \models \alpha$  si et seulement si  $\Sigma \cup \{\neg\alpha\}$  est insatisfiable
- La conséquence sémantique peut être démontrée par une table de vérité prenant en compte toutes les valuations possibles

# Prise de décision

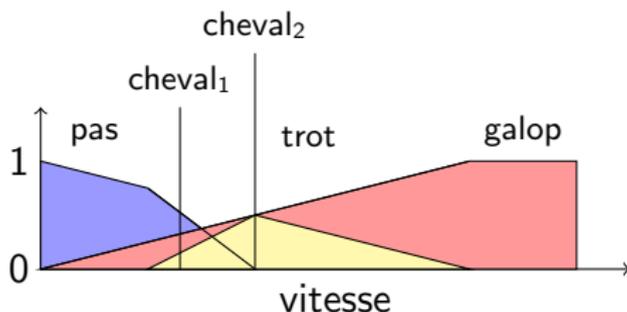
- 1 Arbres de décision
- 2 Machines à états
- 3 Arbres de comportement
- 4 Logique propositionnelle classique
- 5 Logique floue**

# Logique floue

- Appartenance partielle (entre 0 et 1) à un ensemble (flou)
- 0 : n'appartient pas (propriété est fausse)
- 1 : appartient (propriété vraie)
- ordre d'appartenance mais ni probabilité ni pourcentage
- pas d'exclusion mutuelle (mais somme égale à 1)

## “Fuzzification” par l'exemple

- Fonctions d'appartenance pour les ensembles : pas, trot et galop d'un cheval



- Fuzzification : de la vitesse aux degrés d'appartenance
- Les degrés d'appartenance du cheval<sub>1</sub> :  $\in^{\circ}_{pas}(cheval_1) = 0.5$ ,  
 $\in^{\circ}_{trot}(cheval_1) = 0.125$ ,  $\in^{\circ}_{galop}(cheval_1) = 0.375$
- Les degrés d'appartenance du cheval<sub>2</sub> :  $\in^{\circ}_{pas}(cheval_2) = 0$ ,  
 $\in^{\circ}_{trot}(cheval_2) = 0.5$ ,  $\in^{\circ}_{galop}(cheval_2) = 0.5$

## “Defuzzification” par l’exemple

- Defuzzification : des fonctions d’appartenance à une vitesse
- Pas de méthode consensuelle
- Le blending pour un cheval  $v$  :

$$\begin{aligned} & \textit{vitesse\_moyenne}_{pas}^* \in \circ_{pas}(v) \\ + & \textit{vitesse\_moyenne}_{trot}^* \in \circ_{trot}(v) \\ + & \textit{vitesse\_moyenne}_{galop}^* \in \circ_{galop}(v) \end{aligned}$$

## Opérateurs de logique floue

- la négation :  $\in^{\circ}_{\neg S}(x) = 1 - \in^{\circ}_S(x)$
- la conjonction, le « et » :  
 $\in^{\circ}_{(S_1 \wedge S_2)}(x) = \min(\in^{\circ}_{S_1}(x), \in^{\circ}_{S_2}(x))$
- la disjonction, le « ou » :  
 $\in^{\circ}_{(S_1 \vee S_2)}(x) = \max(\in^{\circ}_{S_1}(x), \in^{\circ}_{S_2}(x))$

## Règles floues

- Règles de la forme : si  $S_1 \wedge S_2 \wedge \dots \wedge S_n$  alors  $S$
- Une règle pour chaque combinaison de fonctions d'appartenance par ensemble flou
- Calcul pour les fonctions d'appartenance du résultat par maximisation

- Combinaisons entre la présence d'un obstacle et l'allure d'un cheval
- 6 règles floues
  - si *obstacle*  $\wedge$  *pas* alors *ralentir*
  - si *plat*  $\wedge$  *pas* alors *accélérer*
  - si *obstacle*  $\wedge$  *trot* alors *accélérer*
  - si *plat*  $\wedge$  *trot* alors *conserver*
  - si *obstacle*  $\wedge$  *galop* alors *conserver*
  - si *plat*  $\wedge$  *galop* alors *conserver*
- $\in^\circ \text{ralentir}(x) = \min(\in^\circ \text{obstacle}(x), \in^\circ \text{pas}(x))$
- $\in^\circ \text{accélérer}(x) = \max(\min(\in^\circ \text{plat}(x), \in^\circ \text{pas}(x)), \min(\in^\circ \text{obstacle}(x), \in^\circ \text{trot}(x)))$
- $\in^\circ \text{conserver}(x) = \max(\min(\in^\circ \text{plat}(x), \in^\circ \text{trot}(x)), \min(\in^\circ \text{obstacle}(x), \in^\circ \text{galop}(x)), \min(\in^\circ \text{plat}(x), \in^\circ \text{galop}(x)))$